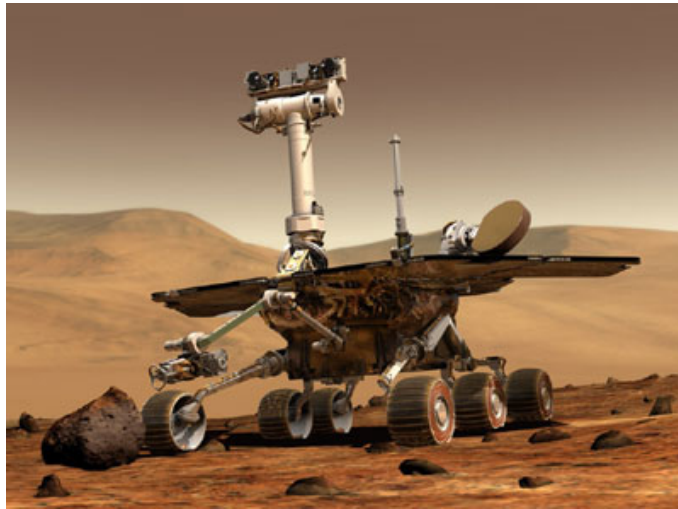


Els ulls del robot



Xerrada-Taller 12 i 19 de novembre de 2008

Xerrada: Joan Carles Naranjo

Taller: José Ignacio Burgos

Xerrada:

El propòsit de la Visió per Ordinador (“Computer Vision”) és programar un ordinador perquè “entengui” el que mostren les imatges obtingudes per un dispositiu digital. Això s'utilitza, per exemple, per tal que un robot com el de la fotografia decideixi autònomament els seus moviments. En aquesta xerrada repassarem el funcionament d'una càmera digital i com s'emmagatzemen les imatges en format digital mitjançant el pixelat i la codificació RGB del color. Després explicarem com es pot obtenir informació tri-dimensional a partir de dues imatges d'una mateixa escena (reconstrucció estereogràfica).

Taller:

Es durà a terme a les aules d'ordinadors de la Facultat de Matemàtiques. Amb l'ajut d'un software els alumnes faran una reconstrucció estereogràfica a partir de dues fotografies.